

**LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW
KARYA ILMIAH : *PROSIDING* ***

Judul Karya Ilmiah (paper) : Adaptive Symmetrical Virtual Keyboard Based on EOG Signal
 Jumlah Penulis : 5 Orang
 Status Pengusul : Penulis Pertama dan Korespondensi ✓

Identitas Prosiding : a. Judul *Prosiding* : 2019 4th Asia-Pacific Conference on Intelligent Robot Systems (ACIRS)
 b. ISBN/ISSN : 978-1-7281-2229-8
 c. Tahun Terbit, Tempat Pelaksanaan : 19 Desember 2019/Nagoya Japan
 d. Penerbit/organiser : IEEE/DOI: 10.1109/ACIRS.2019.8935956
 e. Alamat *repository* PT/ *Web Prosiding* : <https://ieeexplore.ieee.org/document/8935956>
 f. Terindeks di (jika ada) : SCOPUS, IEEE ✓

Kategori Publikasi Makalah : *Prosiding* Forum Ilmiah Internasional
 (beri tanda ✓ pada kategori yang tepat) *Prosiding* Forum Ilmiah Nasional

Hasil Penilaian Peer Review :

No.	Komponen yang dinilai	Nilai Maksimum <i>Prosiding</i>		Nilai Akhir Yang Diperoleh (NA)
		Internasional <input checked="" type="checkbox"/>	Nasional <input type="checkbox"/>	
a	Kelengkapan unsur isi paper (10%)	25		25
b	Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)	7.5		7
c	Kecukupan dan kemutakhiran data/informasi dan metodologi (30%)	7.5		7
d	Kelengkapan unsur dan kualitas terbitan/buku (30%)	7.5		7.5
Total = (100%)				24
Nilai Pengusul (NA X BP***) = 24 X 0.6 = 14.4				

Catatan Penilaian Paper oleh Reviewer (wajib ada) :

Paper ini dipublikasikan pada seminar internasional, diterbitkan oleh IEEE dan dapat diakses online pada IEEE Digital Library. Prosiding sudah terindeks Scopus. Penulis dan TPC berasal dari berbagai negara. Persyaratan prosiding internasional terpenuhi sehingga karya ilmiah dapat dinilai dengan AK maksimum 25. Similarity index = 7%

Padang, 30 Juli 2020

Reviewer 1 / 2 **



Prof. Ikhwana Elfitri, ST, MT, PhD

NIP : 19750308 200003 1002

Unit Kerja : Fakultas Teknik Universitas Andalas

Bidang Ilmu : Teknik Elektro

Jabatan/Pangkat : Guru Besar/IVb

* Dinilai oleh dua Reviewer secara terpisah

** Coret yang tidak perlu

*** Bobot Peran (BP) : Sendiri = 1; Penulis Pertama = 0,6; Anggota = 0,4 dibagi jumlah anggota

**LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW
KARYA ILMIAH : *PROSIDING* ***

Judul Karya Ilmiah (paper) : Adaptive Symmetrical Virtual Keyboard Based on EOG Signal
 Jumlah Penulis : 5 Orang
 Status Pengusul : Penulis Pertama

Identitas Prosiding : a. Judul *Prosiding* : 2019 4th Asia-Pacific Conference on Intelligent Robot Systems (ACIRS)
 b. ISBN/ISSN : 978-1-7281-2229-8
 c. Tahun Terbit, Tempat Pelaksanaan : 19 Desember 2019/Nagoya Japan
 d. Penerbit/organiser : IEEE/DOI: 10.1109/ACIRS.2019.8935956
 e. Alamat *repository* PT/*Web Prosiding* : <https://ieeexplore.ieee.org/document/8935956>
 f. Terindeks di (jika ada) : Scopus , IEEE

Kategori Publikasi Makalah : *Prosiding* Forum Ilmiah Internasional
 (beri tanda pada kategori yang tepat) *Prosiding* Forum Ilmiah Nasional

Hasil Penilaian Peer Review :

No.	Komponen yang dinilai	Nilai Maksimum <i>Prosiding</i>		Nilai Akhir Yang Diperoleh (NA)
		Internasional <input checked="" type="checkbox"/>	Nasional <input type="checkbox"/>	
a	Kelengkapan unsur isi paper (10%)	2,5		2,5
b	Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)	7,5		7,5
c	Kecukupan dan kemutakhiran data/informasi dan metodologi (30%)	7,5		7,0
d	Kelengkapan unsur dan kualitas terbitan/buku (30%)	7,5		7,5
Total = (100%)		25		24,5
Nilai Pengusul (NA X BP***) = $24,5 \times 0,6 = 14,7$				

Catatan Penilaian Paper oleh Reviewer (wajib ada): Artikel dipublikasikan pada prosiding terindeks Scopus, dengan index similarity 70%. Ruang lingkup dan the kedalaman pembahasan dari artikel sangat baik. Kelengkapan dan ke mutakhiran informasi dan metodologi baik.

Padang, 30-07-2020.
 Reviewer 1/2 **


 Prof. Ir. Refdinal Nazir, MSEE, Ph.D

NIP : 19580928 198603 1 001
 Unit Kerja : Fakultas Teknik Universitas Andalas

Bidang Ilmu : Teknik Elektro
 Jabatan/Pangkat : Guru Besar/IVd

* Dinilai oleh dua Reviewer secara terpisah
 ** Coret yang tidak perlu
 *** Bobot Peran (BP) : Sendiri = 1; Penulis Pertama = 0,6; Anggota = 0,4 dibagi jumlah anggota